

11. 1. 09

9 78'e -DSP

FFT to read input file and read the first few lines of the file.

$$(\text{DFT}) \quad X_k = \sum_{n=0}^{N-1} x_n \cdot W_N^{nk} \quad k = 0, \dots, N-1$$

$$W_N = e^{-i \frac{2\pi}{N}}$$

(x_0, x_1, \dots, x_{N-1} $\in \mathbb{N}^{23}$ N is even) ①

כז. יאזר (ה) הרכבת ונורו ג נורו (טראם הולנד) כ

3. стадион (школа), другое место: гимназия, школа, кинотеатр, магазин, музей, сквер, парк, памятник, фонтан.

$$x_n = \frac{1}{N} \sum_{k=0}^{N-1} x_k w_n^{-kn}$$

iDFT NIC μ2 יונן בIK, DFT NIC יונן דפנ/ בIK פיק נינז

(32) real time π vs next four frequencies in Hz

287 1310N

in place \rightarrow partition, decimation : $\text{join} \rightarrow \text{split}$

n^2 plan for 12 rows by 6 in A and 16 in B

FIR FOR KN2175, ASSN 15 U MKNS PLEN 7/323

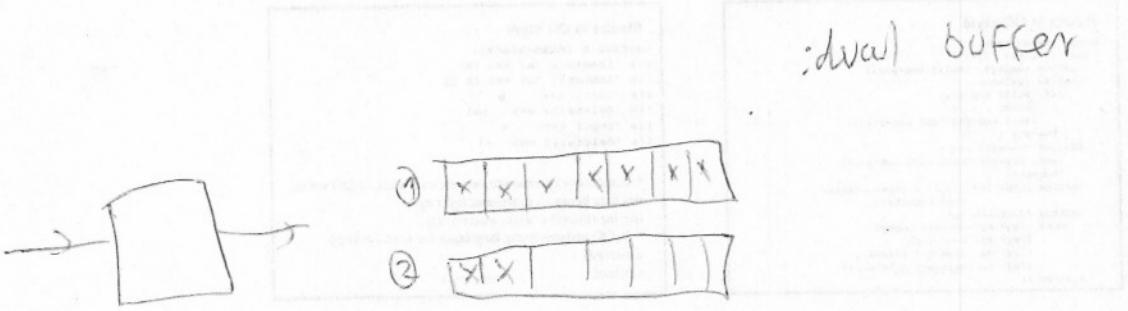
65 K3IN1 731/12/17 768 107 56, P'N?YN L 106

we used $\Delta N(3N \rightarrow p)$ real time 150 ns/skip

AN1237 802NL 105 7K3LX 103151 1178 & 21045 6

hard real time memory timing is very tight.

(83WNA as 'kjap' in 'no' to 'ya' soft real time)



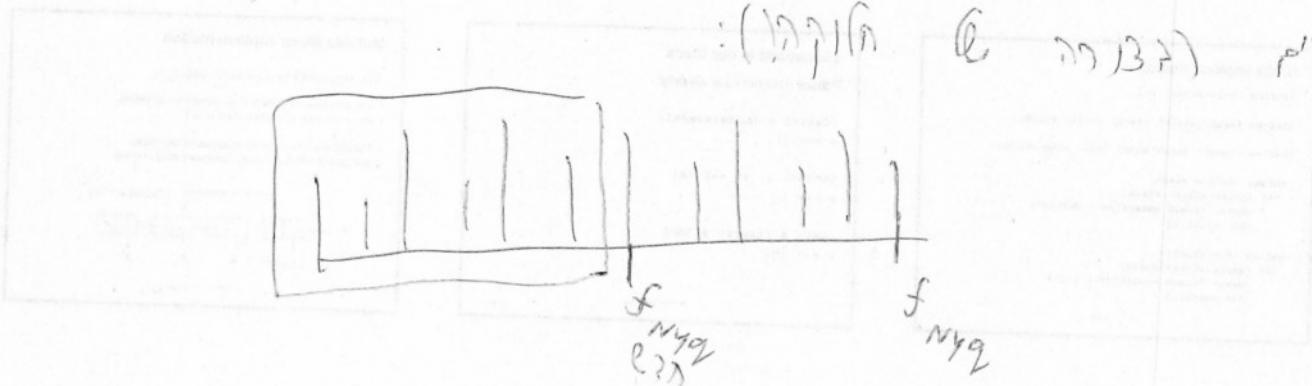
n^2 ה-ה $\Theta(n^2)$ INS $\Theta(n^2)$, $\Omega(n^2)$ N lk $\Theta(n^2)$
 $(\Theta(n^2) \text{ for } \text{INS } O(n^2))$ RT \Rightarrow PINK if $\Theta(n^2)$,
 חישוב הינה $\Theta(n^2)$ ON $\Theta(n^2)$ $\Theta(n^2)$ $\Theta(n^2)$ $\Theta(n^2)$
 FOR $\Theta(n^2)$ K3NK if $\Theta(n^2)$ $\Theta(n^2)$... $\Theta(n^2)$ $\Theta(n^2)$ $\Theta(n^2)$ sk lk
 NLV RT \Rightarrow PINK if $\Theta(n^2)$ $\Theta(n^2)$ $\Theta(n^2)$ $\Theta(n^2)$
 $\Theta(n^2)$ $\Theta(n^2)$ $\Theta(n^2)$ $\Theta(n^2)$ RT \Rightarrow PINK if $\Theta(n^2)$
 $(N \in \Theta(n^2) - \Theta(n^2) \text{ for } \Theta(n^2), \text{ RT link } \Theta(n^2))$

K3NK if $\Theta(n^2)$ $\Theta(n^2)$ lk $\Theta(n^2) \rightarrow \Theta(n^2)$ $\Theta(n^2)$
 NLV $\Theta(n^2)$ lk $O(N)$ $\Theta(n^2)$ K3NK if PINK. $\Theta(n^2)$ $\Theta(n^2)$ $\Theta(n^2)$
 NLV N $\Theta(n^2)$ lk $\Theta(n^2)$ $\Theta(n^2)$ $\Theta(n^2)$ $\Theta(n^2)$ $\Theta(n^2)$ $\Theta(n^2)$
 $(DSP \Theta(n^2) \text{ for } \Theta(n^2))$
 $\Theta(n^2) \Theta(n^2) \Theta(n^2) \Theta(n^2) \Theta(n^2) \Theta(n^2)$

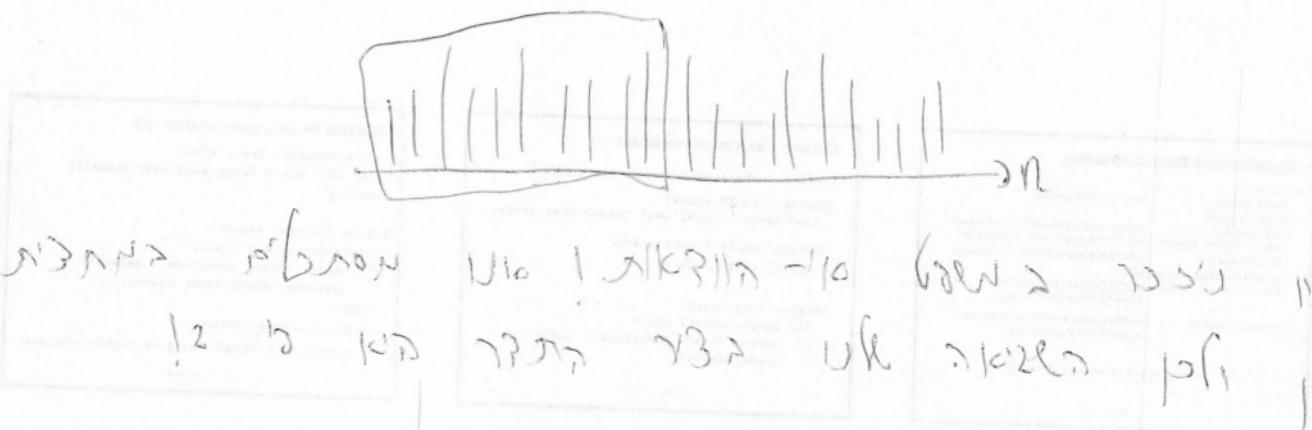
$\Theta(n^2)$ $\Theta(n^2)$ lk $\Theta(n^2)$ $\Theta(n^2)$ $\Theta(n^2)$ $\Theta(n^2)$ $\Theta(n^2)$ $\Theta(n^2)$
 $\Theta(n^2)$ $\Theta(n^2)$ $\Theta(n^2)$ $\Theta(n^2)$ $\Theta(n^2)$ $\Theta(n^2)$ $\Theta(n^2)$ $\Theta(n^2)$ $\Theta(n^2)$
 $(DIF \Theta(n^2) \text{ for } \Theta(n^2) \text{ for } \Theta(n^2))$, $\Theta(n^2) \Theta(n^2) \Theta(n^2) - DIT$
 $(DIT \Theta(n^2) \text{ for } \Theta(n^2) \text{ for } \Theta(n^2))$, $\Theta(n^2) \Theta(n^2) \Theta(n^2) - DIF$

~~Θ(n^2)~~ $\Theta(n^2)$ $\Theta(n^2)$ $\Theta(n^2)$ $\Theta(n^2)$ $\Theta(n^2)$ $\Theta(n^2)$ $\Theta(n^2)$ $\Theta(n^2)$ $\Theta(n^2)$

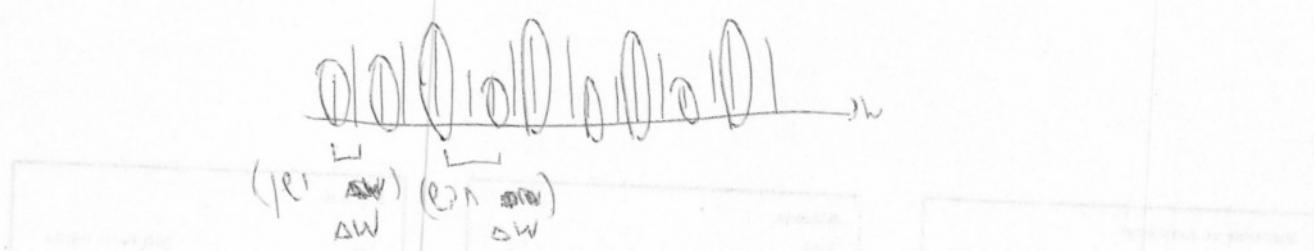




מִתְבָּרֶךְ לְפָנֵינוּ בְּרוּךְ הוּא שֶׁ



! מילון זכרון קדום ועתידי יזקיל אליאן ברכות נסיך צבאות



$$6 \text{ 1186 20011 } 2-1 \text{ 760, } N^2 \text{ 13127 } \text{ new perf } 133 \text{ nos } \\ \left(\frac{N}{2}\right)^2 + \left(\frac{N}{2}\right)^2 = \frac{N^2}{2} \quad \text{: 1186 20011 760}$$

לפניהם נסמן N^2 ו- $\frac{N^2}{2} - N$ כמספרים זוגיים ו- $\frac{N^2}{2}$ כמספרים אי-זוגיים.

$$X_k = \sum_{n=0}^{N-1} x_n W_N^{nk}$$

$$W_N^N = 1$$

($\omega_N(N)$) : $\omega_N(N)$ \rightarrow $\omega_N(N)$

$$W_N^{\frac{N}{2}} = -1$$

$$\left(e^{-i\frac{2\pi}{N}}\right)^2 = e^{-i\frac{2\pi}{N/2}}$$

$\omega_N(N)$ \rightarrow $\omega_N(N)$ \rightarrow $\omega_N(N)$ \rightarrow $\omega_N(N)$ \rightarrow $\omega_N(N)$ \rightarrow $\omega_N(N)$

לעתה נזכיר ($\omega_N(N)$ ו- $\omega_N(N)$ הם $X_{k+\frac{N}{2}}$ ב- b_N ו-



$$X_{k+\frac{N}{2}} = \sum_{n=0}^{N-1} x_n W_N^{n(k+\frac{N}{2})} = \sum_{n=0}^{N-1} x_n W_N^{nk} \cdot \left(W_N^{\frac{N}{2}}\right)^n =$$

$$= \sum_{n=0}^{N-1} x_n W_N^{nk} \cdot (-1)^n$$

... ו- $\omega_N(N)$ ידוע מוקדם מכאן ו- $\omega_N(N)$ מוקדם מכאן

+ + - + - : $\omega_N(N)$ \rightarrow $\omega_N(N)$ + + + + 0 \rightarrow $\omega_N(N)$ ו-

$\omega_N(N)$ \rightarrow $\omega_N(N)$ \rightarrow $\omega_N(N)$ \rightarrow $\omega_N(N)$ \rightarrow $\omega_N(N)$ \rightarrow $\omega_N(N)$

$\omega_N(N)$ \rightarrow $\omega_N(N)$ \rightarrow $\omega_N(N)$ \rightarrow $\omega_N(N)$ \rightarrow $\omega_N(N)$ \rightarrow $\omega_N(N)$

($\omega_N(N)$ \rightarrow $\omega_N(N)$ \rightarrow $\omega_N(N)$ \rightarrow $\omega_N(N)$ \rightarrow $\omega_N(N)$ \rightarrow $\omega_N(N)$)

... ו- $\omega_N(N)$ \rightarrow $\omega_N(N)$ \rightarrow $\omega_N(N)$ \rightarrow $\omega_N(N)$ \rightarrow $\omega_N(N)$ \rightarrow $\omega_N(N)$

implies $\omega_N(N)$ \rightarrow $\omega_N(N)$

בוחן בעיבוד ספרי של אותן - 11-1-2009 - 0368.3464.01

שם:

ת.ז.

יש לענות על כל 20 השאלות (5 נקודות לכל שאלה).

- (1) ארגואה הינה -
א מוגדרת רק בציר הזמן ג דומה לאורך ווקטור D אינסופית לכל אותן חוקית
(2) "דגימה" הופכת -
א אותן זמן לתרד באות מאנלוגי לספרי ג מידע לסייעות D תדר הדגימה לחצי התדר המרבי באות
(3) ייצוג אותן ספרתי בציר הזמן שקול לפיתוח אותן ב -
א פולינומיים ב החלמים מוזגים (SUI) ג טור טילור D אקספוננטים מורכבים
(4) אופרטור ההשאה איתן מוגדר לאות -
א סטוכסטי ב מחזורי ג סינוסoidal D אנלוגי
(5) ריש לבן :
א איינו סטוכסטי ב תלמיד מרוכב ג יש לו רכיב DC D מכיל מקסימום מידע
(6) תדר רגעי מחשבים מתרך -
א טרנספורם פורייה ב טרנספורם הילברט ג אנטגרל של פאזה רגעית D טרנספורם Z
(7) טרנספורם Z הינו -
א הרחבה של טרנספורם Fourier ב ממש תלמיד ג זהה לפונקציה יוצרת D תלמיד קיים בכל המשור
(8) אותן DC :
א הינו קבוע זמן קצר ב איינו בעל אנרגיה סופית ג אין בו רכיבים ספקטרליים D אין לו אמפליטודה
(9) מסנן דווא מיערכת -
א ליניארית וסיבתית ב סיבתית ואינוורינטית זמן ג ליניארית ואינוורינטית בזמן D ליניארית וקבועה בזמן
(10) מסנן -
א פולט רק תדרים שהיו בקלט ב שקול לקונולוציה בציר התדר
גائع חיב להיות מערכת ליניארית D תלמיד מחייב תדר גבויים
(11) איזה מבין המנסננים הבאים הינו שונה מהאחרים?
א FIR ב MA ג all-zero T AR
(12) דיאגרמות קטבים ואפסים -
א קבוע מסנן עד כדי הגבר ב מוצגות בציר התדר
ג ענן קיימות עבור מערכות ARMA D משמשות להציג אותן מרכיבים
(13) בעית זיהוי המערכת -
א מוגדרת רק למנסני FIR ב ניתנת לפתרון מהיר עבור מסני ARMA כללים
ג דורות מיצאת מסנן מהתוצאות הקלט והפלט D נפרת רק ע"י מיצאת התגובה להלם
(14) איזה מבין צמד-השומות הבאים הינם משווות לפתרון בעית זיהוי מערכת למסנן MA ?
א Wiener Khintchine T Widrow-Hoff
(15) איזה מבין צמד-השומות הבאים הינם משווות לפתרון בעית זיהוי מערכת למסנן AR ?
א Wiener Khintchine T Yule-Walker
(16) למתrixת Toeplitz :
א אלגוריתם(N) לחיפוך ב אותו ערך לאורך שורה ג אותו ערך בכל עמודה D אותו ערך לאורך אלכסון
(17) פונקציית המסתורת -
א קבועת מערכת כללית באפין חד ערכי ב מוגדרת מעל למשור Z
ג אינה קיימת עבור מערכות ARMA D משמשת להציג אותן מרכיבים
(18) פשלת MAC -
א מופעה רק במסנן FIR ב מצריכה מסווב ג מצריכה שימוש בהשאה D הינה צבירת מכפלות
(19) הארפיטם ב DSP -
א מתארים רק אלגוריתמים ב מתארים רק נתונים ג שימושם טופולוגית D אינם כוללים מסווב
(20) אפשר לצויר את הגראף של מסנן MA בסיסי ($x_{n-1} + a_1 x_n + a_0 = y_n$) -
א עם גרפים מעגליים (מושב) ב ארבע צורות בסיסיות שונות ג בציר הזמן D ללא שימוש בהשאה

NFS מבחן

FT & נומ. 7 (בג'נ. 6 '3.5 (210k)'3 נ' 2.3 '2.2 '2.1
 (בג'נ. 12 AR. 11 (בג'נ. נ' 2.3 '2.2 '2.1
 (בג'נ. 13 TI + 30.9 '2.8
 (בג'נ. 13? ס' 14)

($O(N^2)$ פ' 2(k) '3.16 Y-W. 15 W-H. 14 NFS ו' 13, 13
 MK 773 IS IR)
 (14.5)

ר' 10.07 ר' 19.13 נ' 2.0 1010 פ' 10.11, 19 '3.18 (בג'נ. 2 נ' 13, 13
 (בג'נ. 11 פ' MA) (בג'נ. 11 AR-?) (בג'נ. 11 פ' 13.2)

ל' 17.17 170 NFS k

$$X_k = \sum_{n=0}^{N-1} X_n \cdot W_N^{nk} = \dots$$

: p' 1215-141 p' 1215 6 6.00 נ' 60

$$\dots = \sum_{n=0}^{\frac{N}{2}-1} X_{2n} W_N^{2nk} + \sum_{n=0}^{\frac{N}{2}-1} X_{2n+1} W_N^{(2n+1)k} = \begin{cases} X_n^E = X_{2n} & : \text{N} \\ X_n^O = X_{2n+1} & : \text{O} \end{cases}$$

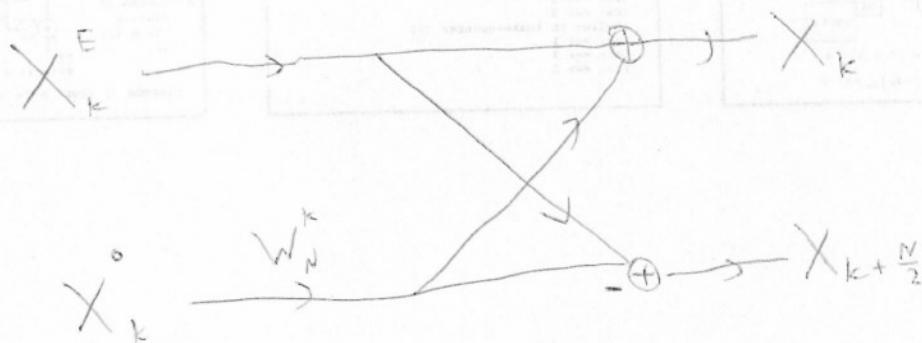
$$= \sum_{n=0}^{\frac{N}{2}-1} X_n^E W_{\frac{N}{2}}^{nk} + W_N^k \sum_{n=0}^{\frac{N}{2}-1} X_n^O W_{\frac{N}{2}}^{nk} =$$

(12) DFT \rightarrow י' 32 נ' \rightarrow p' 1215-14 6.3
 p' 1215 נ' 13.2 - 11.1 6

$$= X_k^E + W_N^k X_k^O$$

פ' 12 נ' 13.2 נ' 6 p' 6.00 נ' 13.2 מ' 11 נ' 13

$$\tilde{X}_{k+\frac{N}{2}} = \tilde{X}_k^e - W_N^k \cdot \tilde{X}_k^o$$



1 v/2n log N

757 210111 nk p123n n2 f7e, DSP-0806 n23n

found minima at 2007.6 to 1973 shift left 10' 2007

$\Delta^1(\text{cone}) \rightarrow f_6$

אלהן (ב' ג')

a b c d e

b c d e a

c d e b a

d c b a

105 2001 f2 38 93 fre

נָא כְּלֹמֶד מִזְרָחֵךְ

MAN AND HIS POSITION IN THE WORLD. p. 1