

3/11/08

ספרות

חשבון אינפיניטסימלי מחדש חלקים א, ב
אורח ערנדטסטרומ (הוצאת אקדמית)

שני I-מסלול ב R^n - חוק קטור

א. המכפלה הפנימית $x, y \in R^n$

$$x, y = (x, y) = \sum_{i=1}^n x_i y_i$$

ב. כוונות: (i) $y \cdot x = x \cdot y$ סימטריה

(ii) $(x+y) \cdot z = x \cdot z + y \cdot z$ ליניאריות

$$\alpha(x, y) = (\alpha \cdot x) \cdot y$$

$$x \cdot 0 \Leftrightarrow 0 = x \cdot x \quad x^2 = x \cdot x = \sum_{i=1}^n x_i^2 \geq 0 \quad (iii)$$

$$x \cdot x = \sum_{i=1}^n x_i^2 = |x|^2$$

נדבר

$$x \text{ של } \underline{\text{בניימ}} \quad |x| = \sqrt{\sum_{i=1}^n x_i^2}$$

מרחב x -עיון קושי-שוויון $|x \cdot y| \leq |x| |y|$

$$\left| \sum_{i=1}^n x_i y_i \right| \leq \left(\sum_{i=1}^n x_i^2 \right)^{\frac{1}{2}} \left(\sum_{i=1}^n y_i^2 \right)^{\frac{1}{2}}$$

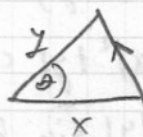
$$-1 \leq \frac{|x \cdot y|}{|x| |y|} \leq 1$$

$$\cos \theta = \frac{|x \cdot y|}{|x| |y|} \quad \text{כך } 0 \leq \theta \leq \pi \quad \text{ק"מ אולם ממש יחיד}$$

$$(x, y) = 0 \quad \text{יש יחידות בן היתריות} \quad x \cdot y = 0$$

$$\|x - y\|^2 = (x - y) \cdot (x - y) \quad |x|^2 + |y|^2 - 2x \cdot y$$

$$|x|^2 + |y|^2 + 2|x||y|\cos \theta$$



הזווית x ניבד y $(x \perp y)$ (נאלי) $\theta = \frac{\pi}{2} = 90^\circ$ $x \cdot y = 0$

בסיס של $\mathbb{R}^n$ נקרא בסיס אורתונורמלי אם לכל i, j $f_i \cdot f_j = \delta_{ij} = \begin{cases} 1 & i=j \\ 0 & i \neq j \end{cases}$ $\{f_i\}_{i=1}^n$ מק"מ

בזמנא: הבסיס הקנאלי $e_j = (0, 0, \dots, 1, 0, \dots, 0)$
 $\downarrow$
 j

מכניזם טאח A נקרא אורתונורמלי אם $x \cdot y = A x \cdot A y$ A טאח $n \times n$ $\mathbb{R}$ $x, y \in \mathbb{R}^n$

אם $\{f_i\}_{i=1}^n, \{g_i\}_{i=1}^n$ בסיס אורתונורמלי
 $A f_i = g_i$ $(1 \leq i \leq n)$ A אורתונורמלי רק אם $A^T = A^{-1}$

2. ב $\mathbb{R}^3$ נגדל את המכניזם הקרוי וקטורית
 $\mathbb{R}^3 \ni y = (y_1, y_2, y_3), x = (x_1, x_2, x_3)$ הקרה: עברי
 $x \times y$ נקרא וקטור

$$x \times y = (x_2 y_3 - y_2 x_3, x_3 y_1 - x_1 y_3, x_1 y_2 - x_2 y_1)$$

$$= \begin{vmatrix} i & j & k \\ x_1 & x_2 & x_3 \\ y_1 & y_2 & y_3 \end{vmatrix} \quad \begin{aligned} i &= (1, 0, 0) \\ j &= (0, 1, 0) \\ k &= (0, 0, 1) \end{aligned}$$

i) $x \times y = -y \times x$ (i) גרדיאנט

ii) $x \times (y+z) = x \times y + x \times z$ B דינאמי

$(\alpha x) \times y = \alpha (x \times y)$

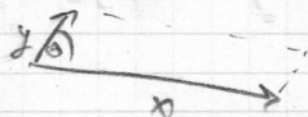
$x \times y$ נקרא וקטור x ו y גרדיאנט

$$x \cdot (x \times y) = \det \begin{pmatrix} x \\ x \\ y \end{pmatrix} = 0$$

$$\|x \times y\|^2 = \|x\|^2 \|y\|^2 - (x \cdot y)^2$$

$$= |x|^2 |y|^2 - |x|^2 |y|^2 \cos^2 \theta = |x|^2 |y|^2 \sin^2 \theta$$

$$|x \times y| = |x| |y| \sin \theta$$



$x \times y$ הוא מטריקס וקטור הנמצא $x \cdot y$ ו- $y \cdot x$

$\sin \theta = \frac{|x \times y|}{|x||y|}$ זווית

$|x \times y| = |x||y| \sin \theta$ $x \perp y$ $\theta = 90^\circ$ $|x \times y| = |x||y|$

$\{x, y, x \times y\}$ בסיס אורתונורמלי

$\mathbb{R}^3$

$\{x, y, -(x \times y)\}$ בסיס אורתונורמלי של $\mathbb{R}^3$

$\{x, y, x \times y\}$ בסיס של U

$\{i, j, k\}$ בסיס של U

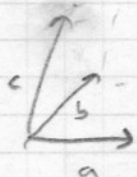


$a \cdot (b \times c) = \det \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix}$ המכפלה המסלולית

$a \cdot (b \times c) = (a \times b) \cdot c$ מסקנה

$a \cdot (b \times c) = (a \cdot c)b - (a \cdot b)c$ תכונה

$a \cdot (b \times c) = a \cdot (c \times b)$ מקבילית



$\mathbb{R}^n$ מרחב $\mathbb{R}^n$

התמונה מסלולית היא העקבה בקצה

$\gamma: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^n$

$\delta: [c, d] \rightarrow \mathbb{R}^n$

$\psi: [a, b] \rightarrow [c, d]$

וקטור העקבה בקצה

$\psi(a) = c, \psi(b) = d$

$\delta = \delta \circ \psi: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^n$ מרחב אחד נק' δ

נאמר כי המסלול δ של γ שקולות

הקצה δ של γ שקולות

נאמר כי δ מסלול פשוט של γ הוא חתך

$\delta(a) = \delta(b)$ מסלול

מאחר שסלול של שוויון δ הוא המסלול החתך

$$t \rightarrow (\cos t, \sin t)$$

INTERVAL

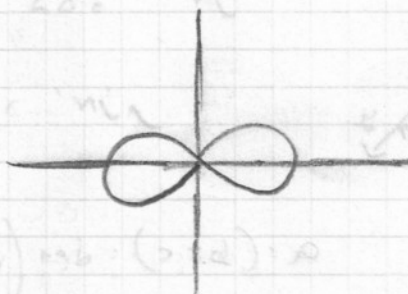
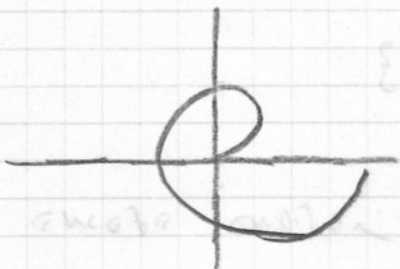
$$[0, 1] \rightarrow \mathbb{R}^2$$

העקבות

$$[0, 2\pi] \rightarrow \mathbb{R}^2$$

$$t \mapsto (\sin t, \cos t)$$

$$t \mapsto (t \cos t, t \sin t)$$



$$\gamma: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^n$$

העקבות

$$t \in [a, b]$$

$$\lim_{s \rightarrow 0} \frac{\gamma(t+s) - \gamma(t)}{s} = \gamma'(t)$$

הנגזרת

אם $\gamma'(t) \neq 0$ אז קיימת נקודה יחידה $\gamma(t)$ על העקבה

הנגזרת $\gamma'(t)$ היא וקטור המשיך את העקבה בנקודה $\gamma(t)$

העקבה חלקה

הכרחי: נגדיר $\{ \text{מחזקות} \}$ $\{ \text{מסלול} \}$ $[a, b]$

$$l(x) = \sup \{ \sum d(x(t_i), x(t_{i+1})) \}$$

$$d(x, y) = |x - y|$$

d מקיים תכונה של מטריקה כלומר

$$d(x, y) = d(y, x) \quad (i)$$

$$d(x, y) \geq 0 \text{ וקיים שוויון } x = y \quad (ii)$$

$$d(x, y) \leq d(x, z) + d(z, y) \quad (iii)$$

הנני: $(\mathbb{R}^n, d)$ הוא מרחב מטרי

אם $l(x) < \infty$ המסלול הוא בעל אורך $(l(x))$

הנני: נגדיר קוארנט של מסלול של x אורך

פיאנו (PIANO) הינה לקיחה מסלול

$$\gamma: [0, 1] \rightarrow \mathbb{R}^2$$

$$\{ \gamma(t) : t \in [0, 1] \} = \text{range}(\gamma) = [0, 1] \times [a, b]$$

משפט: לכל מסלול לקויזיז הן בעל אורך אורך

$$\gamma = (\gamma_1, \gamma_2, \dots, \gamma_n)$$

אנחנו נגדיר γ כמסלול בלתי חסומה.

משפט: מסלול יציב בקצוות γ (קטע קומפקט).

הנה בעל אורך.

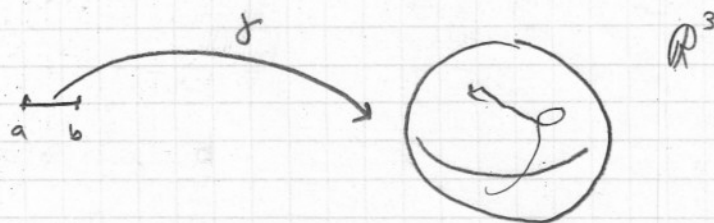
הוכחה: לכל קואדינטה יש נגזרת חסומה ולכן

מקיים את תנאי ϵ בעל אורך חסומה γ

הנני: אם γ ו- δ מסלול $\mathbb{R}^n \rightarrow [a, b]$ להגן

$$(\gamma \cdot \delta)' = \gamma' \delta + \gamma \delta' \quad (i)$$

$$(\gamma \times \delta)' = \gamma' \times \delta + \gamma \times \delta' \quad (ii) \text{ ב- } \mathbb{R}^3 \text{ קיים } \gamma$$



לעיתים קרובות σ נבחרת כך ש $|\sigma(t)| = \text{const} = R$ /
 $\sigma'(t) \perp \sigma(t)$

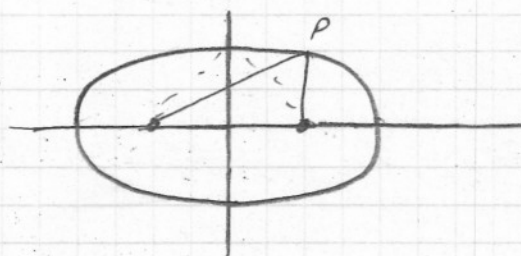
הוכחה:
 $0 = (R^2)' = (\sigma(t) \cdot \sigma(t))' = 2\sigma'(t) \cdot \sigma(t)$

4. חתך חרוט

אנליסות: יהיו $0 < a < c$ נקודות במישור
 $|PF_1| + |PF_2| = 2a$ במק"ש

כאשר F_1, F_2 נקודות במישור $F_1 = (-c, 0)$ $F_2 = (c, 0)$

$$a^2 - c^2 = b^2 > 0$$



תרגיל: אלוס הנקודות הללו: $\{(x, y) : \frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = 1\}$

משפט: תהי F נקודה במישור, l ישר שטור מרכז c
 F יהי $c > b$

אלוס הנקודות במישור l המקיימות את המשוואה

$$\frac{|P \cdot F|}{|P \cdot l|} = e$$

הנה חתך חרוט

(i) אם $e < 1$ אלסוא

$e = 1$ פרבולא

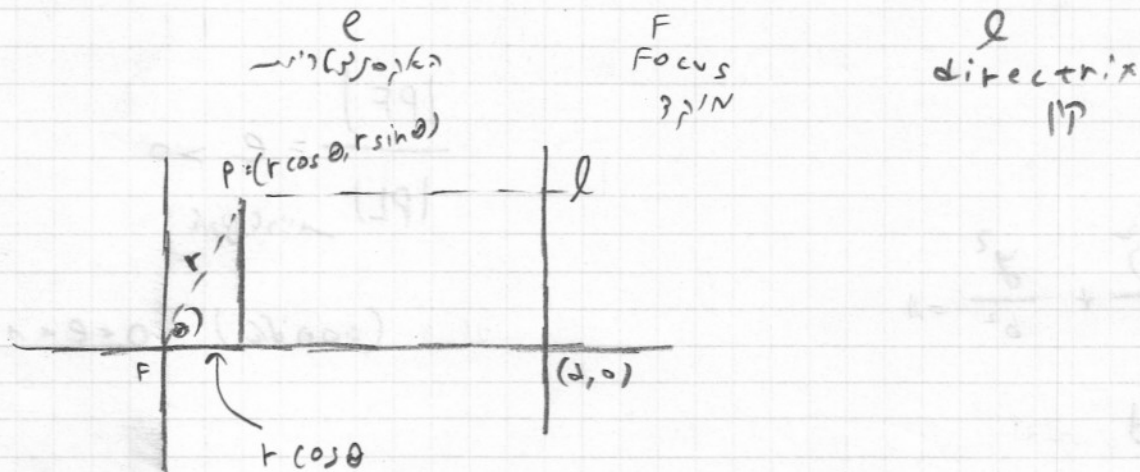
$e > 1$ היפרבולא

ה' כח"ה (ח' ק"ה) נחמד נאמר קואורדינטה קרטזית - $x = d > 0$
 $F = (0, 0)$ ו' היא ה' $F = (0, 0)$

תה' P נקודה נמצאת קואורדינטה קרטזית (r, θ)
 נ' P נקודה נמצאת קואורדינטה קרטזית (r, θ)

$$|PF| = r \quad |PL| = d - r \cos \theta$$

$$r = e(d - r \cos \theta) \quad r = \frac{ed}{1 + e \cos \theta}$$



נ' $x^2 + y^2 = e^2(d - x)^2 = e^2(d^2 - 2dx + x^2)$

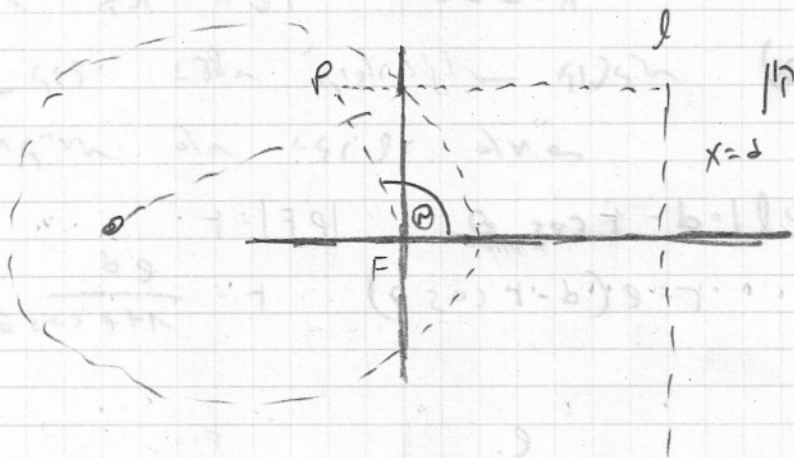
$$x^2 + y^2 = e^2(d^2 - 2dx + x^2)$$

$$(1 - e^2)x^2 + 2de^2x + y^2 = e^2d^2$$

נ' $(x + \frac{e^2d}{1-e^2}) + \frac{y^2}{1-e^2}$

$$\left(x + \frac{e^2d}{1-e^2}\right) + \frac{y^2}{1-e^2}$$

$$r = \frac{ed}{1 + e \cos \theta}$$



$$\frac{|PF|}{|PL|} = e > 0$$

$$(0 < e < 1)$$

$$\frac{(x+c)^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = 1$$

$$\frac{b^2}{a^2} = ed$$

$$c = \frac{e^2 d}{1 - e^2} = -1$$

$$e = \frac{c}{a}$$

$$c^2 = a^2 - b^2 \quad (a > b)$$